

diagramas_conexionado_xlrs_20

XLRS 2020

Diagramas de
Conexionado

Estos ejemplos de conexionado pueden necesitar variantes según la instalación de cada aplicación.

Según casos puede necesitar un convertidor de voltaje DCDC (Por ejemplo con entrada de 12-24V, salida 5V y 4A o mas dependiendo del consumo de los servos) para el receptor RXLRS y posiblemente otro para transmisor de vídeo X OSD.

Atencion: para un funcionamiento correcto: 8CAM con version V500b06 o superior y en el receptor RXLRS utilizar la version V490b1349 o superior.

El X OSD3B (2020) tiene un convertidor de voltaje DCDC interno con lo que puede alimentar el X OSD3B utilizando una batería directamente de hasta 4S, 18V.

Nota: Si tiene alguna duda sobre algún conexionado o necesita ver un conexionado especifico, puede enviarnos un email a

[Diagramas conexionado \(2018-2019\).](#)

[Sistemas Airborne](#)

[Sistema DL1](#)

[Sistema XVID3B](#)

Sistema D1

Sistema XLRs Airborne

Receptor RXLRs (Telem1) + Transmisor Vídeo X0SD3B (Telem2) +
Autopiloto Pixhawk Cube

Receptor RXLRs, leer voltaje batería desde CH4

Dos Receptores RXLRs en modo redundante

Receptor RXLRs + Transmisor Vídeo X0SD3B + 8CAM

Sistema XLRs_DL1 (Data link)

Receptor DL1RX + Autopiloto Pixhawk Cube

Receptor DL1RX + Transmisor Vídeo X0SD3B + Autopiloto Pixhawk

Receptor DL1RX + Transmisor DL1TX + Autopiloto Pixhawk Cube

Receptor DL1RX + Transmisor DL1TX (Data Link PC to PC)

Receptor DL1RX + Transmisor DL1TX (Data Link PC to UC)

Sistema Vídeo XVID3B

Transmisor Vídeo X0SD3B

Actualización Transmisor Vídeo X0SD3B a través del Software
DMDStudio

Software DMDStudio + Receptor RXLRs + Transmisor Vídeo X0SD3B

Transmisor Vídeo X0SD3B-5G8

Sistema XVID3B

Transmisor Vídeo X0SD3B + Receptor Vídeo RXVID3B

Transmisor Vídeo X0SD3B + B00TADM

RXLRs Receptor + 2 Transmisores Vídeo X0SD3B

Sistema D1

Receptor RXLRS (Telem1) (SBUS) + Transmisor Vídeo X0SD3B
(Telem2) + Autopiloto Pixhawk Cube

AIRBORNE SYSTEM: Receptor RXLRS (Telem1) (SBUS) + Transmisor
Vídeo X0SD3B (Telem2) + Autopiloto Pixhawk Cube

GROUND SYSTEM: Futaba T16SZ + Receptor R7008SB + Transmisor
BTSD1