

Guía Rápida

XLRS - D2/3 Guía rápida

1) INTRODUCCIÓN

El objetivo de esta guía es una comprobación rápida del sistema XLRS D2 ó D3. Esta prueba se puede aplicar a los receptores : RMD1, RXD2, RXD3 y RXLRS.

Comprobar funcionamiento de los servos. Utilizaremos el transmisor (XPAD) y el receptor (RXD) en una mesa junto con uno o varios servos y el cableado mínimo para el receptor, batería y DCDC que suministre 2-3Amp. Una vez puesto en marcha moveremos los joysticks y comprobaremos el movimiento de los servos.

Verificar el funcionamiento básico del sistema. Es muy facil con esta sencilla prueba

Comprobar la configuración mínima. en la practica.

Una vez terminada la prueba, debe familiarizarse y [aprender el funcionamiento del equipo con el manual.](#)

Después podrá configurar los parámetros que necesite para su modelo RC.

Por el momento no es necesario conectar los equipos al PC y no es necesario modificar parámetros en los equipos.

Los sistemas XLRS, Transmisores (XPAD) y receptores (RXD), se suministran enlazados desde fabrica y normalmente tienen activadas las licencias que seleccionó en la compra.

Importante: Nunca conectar una batería directamente al

receptor XLR5, ya que puede averiar el dispositivo y no esta cubierto por la garantía. Se recomienda utilizar un convertidor DCDC y alimentar a 5Vcc estabilizados. Voltaje alimentación receptor XLR5: 5V. Min 4,5V. Max 6Vcc.

2) PUESTA EN MARCHA RECEPTOR

ATENCIÓN:



- *Conecte las antenas al transmisor (XPAD) y al receptor (RXD), si no se hace puede dañar los dispositivos y este tipo de averia por mal uso, no lo cubre la garantia.*
- *Se recomienda realizar las primeras pruebas en una mesa con los servos conectados al receptor y sin el modelo RC (avión o dron).*
- *Si utiliza el modelo RC, por seguridad, desmonte las hélices de los motores u otro dispositivo que pueda se peligroso.*

RECEPTOR RXD:

1. Instale la antena en el receptor (*Si no conecta la antena puede averiar la radio*).
2. En el ejemplo conectamos:
 - Un servo a CH3 del receptor (Para la prueba hemos utilizado HS-82MG de Hitec).
 - una batería lipo estándar de 11.1V 3S 1300mAh
 - a un DCDC de 12 a 24V de entrada y 5V/2-4Amp
 - La salida del DCDC de 5V al receptor por el canal CH8 ó CH6 (por ejemplo)
3. Los leds se encenderán durante unos segundos y el led LINK parpadeará y el led RF estará fijo, luego se apagarán.

Nota: Se puede conectar y alimentar directamente a un canal CH3 si se utiliza una conexión paralela en "Y" desde el DCDC a RX y CH3, como se muestra en las imágenes y así podremos utilizar todos los canales sin necesidad de deshabilitar el usado para la alimentación.

3) PUESTA EN MARCHA XPAD2/3:

1. **Instale la antena** en el transmisor XPAD, (Si no conecta la antena puede averiar la radio).
2. **Active la batería.** En la parte trasera del transmisor, retire la tapa de goma y active el interruptor de la batería hacia abajo "ON".
3. **Encienda el XPAD**, mantenga pulsado el botón "ON" unos segundos hasta que se active la pantalla.
 - **Revise el led de transmisión RF**  debe estar activado, (Si esta apagado utilice los [botones calientes](#) y mantener pulsado el botón "SR" y pulsar "ON" a la vez).
 - **Verifique el led LINK**  debería estar activado, Si tiene encendido el receptor RXD.
 - Si led esta fijo, esta enlazado.
 - Si led esta apagado, no esta enlazado.

4) FUNCIONAMIENTO SERVO

RECEPTOR RXD + TRANSMISOR XPAD:

1. **Comprobar el funcionamiento del servo**, para ello moveremos suavemente el joystick izquierdo hacia arriba y abajo, el servo debería seguir el movimiento del Joystick, debería moverse $\pm 45^\circ$ si es un servo RC

estandar.

2. **Verificar los valores maximos y minimos de los Joysticks**
(-1000, 0 en el centro, +1000)

Aprender más sobre [servos en el sistema XLRS..](#)